***Petit résumé de l’assembleur 8086***

***Important : les explications peuvent être inexactes et mêmes fausses, je ne suis responsable de rien, si vous trouver des fautes, ou si vous avez d’autres choses à ajouter veuillez me contacter s’il vous plait.***

**Definition:**

* Un Immédiate : une constante exemple mov AL,5 , 5 est un immédiate
* Une mémoire : une adresse définit par une étiquette : variable\_mémoire db 5
* Les registres généraux et leurs fonctions :
  + AX Accumulateur
  + BX Base
  + CX Compteur
  + DX Données
* Les registres de segment : Traduction : Fonction
  + CS : Code Segment : Contient les instructions d’un programme
  + DS Data Segment : Contient les définitions des variables, tableaux…
  + SS : Stack Segment : Contient la définition de la pile du programme (stack = pile)
  + ES : Extra Segment : ..
* Les registres d’offset :
  + IP : Instruction Pointer
  + SP : Stack Pointer
  + SI : Source Index
  + DI : Destination Index
  + BP : Base Pointe

**Syntaxe :**

* Les commentaires sont précédés du signe ‘;'
* Les apostrophes et les guillemets sont équivalents. Il est cependant plus commode de réserver l'usage des guillemets aux chaînes de plusieurs caractères et celui des apostrophes aux caractères isolés.
* L’extension des fichiers d’assembleur est .asm

**LOOP une\_etiquette:**

\*Décrémente CX (qui doit être initialisé avec une valeur >0)

\*vérifie si CX != 0:

\* si Oui, Exécute les instructions d’une étiquette

\*Sinon continuer

P.S : l'instruction LOOP doit être appelé après la définition de l’étiquette «une\_étiquette »

**Terminaison normale de votre programme :**

Si vous oubliez les instructions ci-dessous à la fin du programme cause l’erreur « emulator is halted »

mov AH , 4ch

int 21h

**-Les principales instructions de l’assembleur :**

* MOV Destination, Source : Copie le contenu de Source dans Destination.
  + Mouvements autorisés :
    - MOV Registre général, Registre quelconque
    - MOV Mémoire, Registre quelconque
    - MOV Registre général, Mémoire
    - MOV Registre général, Constante
    - MOV Mémoire, Constante
    - MOV Registre de segment, Registre général
* Rmq : Source et Destination doivent avoir la même taille On ne peut charger dans un registre de segment (comme DS) que le contenu d'un registre général (SI, DI et BP sont considérés ici comme des registres généraux), les registres permises sont donc AX,BX,CX,DX,SI,DI,BP
* XCHG Destination, Source : Échange les contenus de Source et de Destination.
* Mouvements autorisés :
  + XCHG Registre général, Registre général
  + XCHG Registre général, Mémoire
  + XCHG Mémoire, Registre général
* JMP MonLabel : saute à l’étiquette appelé MonLabel
* CMP A , B : compare la valeur de Destination avec celle de Source , en réalité cmp fait la soustraction de A et B (A-B) :
  + Cet opérateur sert à comparer deux nombres : A et B. C'est le registre des indicateurs (les flags) qui contient les résultats de la comparaison. Ni A ni B ne sont modifiés.
  + Indicateur (flags) affectés : AF, CF, OF, PF, SF, ZF
  + Comparaison possible :
    - REG, memory
    - memory, REG
    - REG, REG
    - memory, immediate
    - REG, immediate
* Les instructions de « saut » conditionnel :
  + JZ MonLabel: saute à MonLabel si ZF=1
    - JE équivalent à JZ
  + JA MonLabel : saute si dans la comparaison précédente le premier opérande est strictement supérieur au deuxième (les deux opérandes doivent être non-signé, s’ils sont signés, on utilisé JG)
  + JB MonLabel : saute si dans la comparaison précédente, le premier opérande est strictement inférieur au deuxième ((les deux opérandes doivent être non-signé, s’ils sont signés, on utilisé JL)
  + JNE MonLabel : saute si le premier opérande est différent (inférieur ou supérieur) du deuxième , JNZ fait la même chose
  + JAE,JBE,JGE et JLE sont pareil que JA,JB,JG et JL sauf qu’ils saute même si le résultat est une égalité
  + **Mnémonique** :
    - on lit toujours « «JE A,B » comme suit « Jump if A Equals B » idem pour le reste des instructions de saut
    - JZ = Jump if Zéro (i.e le résultat de la soustraction fait par cmp est nulle)
    - JG = Jump if Greater
    - JA = Jump if Above
    - JL = Jump if Lower
    - JB = Jump if Below
    - JNE = Jump if Not Equal
    - JAE = Jump if Above or Equal
    - …

**Les principales instructions du Langage machine :**

* INC Dest : Incrémenter Dest d’une unité
* DEC Dest : Décrémenter Dest d’une unité
* ADD Destination , Source : Ajoute Source à Destination (résultat stocké dans la destination)
* SUB Destination , Source : soustrait Source à Destination (idem)
* MUL Source : (Source doit être un octet (byte)) Multiplie la source par la valeur contenu dans le registre AL et place le résultat dans AX ; SOURCE PEUT ÊTRE UN REGISTRE OU UNE MEMOIRE
* DIV Source : (Source doit être un octet (byte)) : AX est divisé par la source , le quotient est mis dans AL et le reste dans AH) ; SOURCE PEUT ÊTRE UN REGISTRE OU UNE MEMOIRE
* ADD,SUB,CMP NE PEUVENT PAS FAIRE LEURS OPÉRATIONS SUR DEUX MEMOIRE (MEMOIRE = VARIABLES DEFINIT)

**MOV SI,OFFSET nom\_de\_tab:**

\*syntaxe : mov SI , OFFSET nom\_de\_votre\_table\_déja\_créée

\*utilité : permet de manipuler le tableau à travers [SI] au lieu de tab[SI]

(N’oubliez pas d’incrémenter SI pour passer à la case mémoire suivant)

**Conversion d'un chiffre (0-9) de l'ASCII au binaire :**

\*SUB nombre\_a\_convertir,'0’ (ou 48)

P.S : ADD nbre\_a\_convertir,'0' fera le contraire

**Lecture/Ecriture à travers l’interruption int 21h :**

* Une interruption est un appel d’une routine spécial (une subséquence d’instruction effectuant un rôle spécifique).
* la fonction 2 de l’interruption int 21h permet de lire ce qu’on tape en clavier / afficher à l’écran
* L’interruption 21h a plusieurs fonctions (notamment lecture du clavier/écriture à l’écran), il faut préciser la fonction voulu en modifiant la valeur du demi-registre AH :
  + Pour lire : il faut mettre ah à 1 (mov ah,1) , la valeur lue sera écrite dans le demi registre AL
  + Pour écrire : il faut mettre ah à 2, la valeur à afficher doit être mis dans le demi registre DL
    - Mnémonique : A et 1 vient avant D et 2 (dans l’ordre alphabétique/numérique)
* **IMPORTANT :** la lecture et l’écriture se font en ASCII, par exemple :

Si j’écris dans DL 5 et je l’affiche, j’aurais le caractère qui a pour code ASCII 5 et non pas 5 , pour avoir le chiffre 5 il faut lui ajouté ‘0’ (= 48) ou écrire directement ‘5’

en cas de lecture si je tape au clavier 5, la valeur stocker dans AL sera le code ASCII de 5 (donc ‘5’ ou 5+’0’ ou 5 + 48)

* L’instruction int 21h modifie la valeur de AL (il faut faire attention à ça … Regardez la dernière partie du cours pour mieux comprendre)

**Definition d'un tab :**

* nom db 'c','o','n','t','e','n','u'

ou

* nom db "contenu"

ou

* nom db nbre\_case dup(valeur(s) à dupliquer) : permet de remplir le tableau

ex1 : nom db 6 dup(0) <=> nom db 0,0,0,0,0,0

ex2 : nom db 3 dup(1,2) <=> nom db 1,2,1,2,1,2

ex3 : nom db 4 dup( ?) ⬄ nom db ?, ?, ?, ? ( ?= vide)

**l'utilisation de mov BYTE PTR (resp WORD PTR ...) :**

\*l'ajout de BYTE PTR à l’instruction « mov » ex : <mov BYTE PTR destination, source> est requis quand la source n'a pas une taille précise, prenons l'exemple de la copie d’un IMMEDIATE (une constante) dans l'emplacement mémoire pointé par un registre ([BX] par exemple) : si on écrit :

mov [BX], 1 l'IMMEDIATE 1 peut être écrit sur 1 ou 2 octets bits : 0001 ou bien : 0000 0001...

L’assembleur ne saurait pas la taille de ce qu'il doit copier, et donc il renverrait une erreur.

En ajoutant BYTE PTR à l’instrution MOV comme suit : mov BYTE PTR [BX], 1 , on FORCE la source à être traiter comme un BYTE (1 byte(eng)=1 octet (fr)=8bits)

mieux expliqué ici : <http://www.c-jump.com/CIS77/ASM/Instructions/I77_0250_ptr_pointer.htm>

**Assume :**

ASSUME segmentRegister:segmentName

* Specifie le registre de segment qui sera utiliser pour calculer les adresses effectives des labels et des variables définies dans le segment segmentName
* segmentRegister argument peut être CS, DS, ES, ou SS.

**Le squelette d'un code assembleur (à apprendre :D)**

assume CS:code Ds:data

Data segment

;declaration des variables

Data ends

main:

Code segment

mov ax,data

mov ds,ax

;le reste du code..

Code ends

end main

**Les instructions de gestion de la pile**

* Déclaration de la pile :

*Pile SEGMENT STACK*

*dw taille dup (?)*

*Pile ENDS*

* + vous pouvez remplacer « taille » par la valeur que vous voulez (entre 1 et 256 octets)
  + vous pouvez laisser le « ? » ou le remplacer par des 0 ou la valeur que vous voulez (c’est la valeur initial des octet de la pile)
* PUSH Source : Empile le mot (deux octets, 16 bits) Source (l’ajoute à la tête de la pile)
* POP Destination : Dépile le dernier mot (deux octets, 16 bits) ajouté à la pile et le met dans « Destination »
* PUSH/POP NE MANIPULE QUE DES MEMOIRES/REGISTRE 16BITS

**Exemple d’utilisateur de l’instruction SHIFT : Multiplier un nombre par 10 En binaire :**

\*multiplier un nombre « a » par 10 est équivalent à additionnerb=SHIFT,a,1 (« a » décaler d'un bit à gauche) et c=SHIFT,a,3 (« c » décaler de 3 bit à gauche , d'habitude c’est c shift,a,2 car on a déjà décaler « a » d'un bit dans l'instruction précédente)

P.S : cela est valable quand les 3 derniers bits du poids fort est nul car sur 8 bits par exemple , si on a par exemple 1000 0000 et on fait un décalage de 1 bit à gauche on aura 0000 0000 ...

0001 0000

0000 1010

**Remarques :**

* on peut pas « mov » une mémoire à une autre il faut passer à travers un register :
  + A db ‘a’
  + B db ?
  + Mov B ,A ; impossible
  + Il faut faire (exemple):
  + Mov AH,B
  + MOV A,AH
* Pour remettre un registre à zéro, il est préférable de faire “XOR AX, AX” que “MOV AX, 0”. En effet, le résultat est le même, mais la taille et surtout la vitesse d'exécution de l'instruction sont très largement optimisées.

**Problèmes communs :**

* **Problème 1 : Quand je lis l’entrée de clavier et j’affiche un retour à la ligne (par exemple) et puis j’essaie d’afficher le contenu de AL, je n’ai pas le résultat attendu**
  + **Solution** : Vous devez mettre la valeur de AL dans un autre registre ou mémoire avant d’exécuter l’interruption 21h, sinon elle sera perdue
  + **Explication** : L’instruction int 21h modifie la valeur de AL (il faut faire attention à ça …) si vous essayez par exemple de lire une valeur écrite en clavier (elle sera stocké dans AL), d’afficher (par exemple) un retour à la ligne (c’est 10 en ASCII) et après vous essayer d’afficher la valeur déjà lu vous n’aurez plus la valeur lu au clavier, mais vous aurez la valeur que vous avez affiché (on peut dire que int 21h effectue l’instruction mov AL,DL …)

**sources :**

* + documentation emu8086
  + [http://benoit-m.developpez.com/assembleur/tutoriel/](http://benoit-m.developpez.com/assembleur/tutoriel/#LIV-A-2-b)

***Bonne chance***